

淡江大學 101 學年度第 1 學期課程教學計畫表

課程名稱	自動控制	授課 教師	楊智旭 YANG JR-SYU
	AUTOMATIC CONTROL		
開課系級	機電系精密三A	開課 資料	必修 單學期 3學分
	TEBBB3A		
系（ 所 ） 教 育 目 標			
一、教育學生應用數學、科學及工程的原則，使其有能力從事機電工程相關的實務或學術研究。 二、培養健全的專業工程師，使其專業素養與工程倫理認知能充分發揮於職場，符合社會需求。 三、培育學生具備全球競爭的基本技能，以面對不同的生涯發展，並能持續終身學習。			
系（ 所 ） 核 心 能 力			
A. 學理基礎。 B. 工程科學能力。 C. 資訊化能力。 D. 獨立解決問題能力。 E. 實務操作與數據分析能力。 F. 表達能力。 G. 團隊溝通能力。 H. 終身學習。 I. 外語能力。			
課程簡介	本課程主要介紹控制理論基本概念：開迴路控制系統與閉迴路控制系統的區別、控制系統穩定性分析、時間響應、根軌跡分析以及頻率響應分析。		

	Introduction (Ch.1) ; Matlab Mathematical Models of Systems (Ch.2) Laplace Transform & Applications (Ch.2) Feedback Control System Characteristics (Ch.4) Feedback Control System (Ch.4) Performance of Feedback Control Sys (Ch.5) Quiz#1, Performance of Feedback Control Sys (Ch.5) Stability (Ch.6) Stability (Ch.6) Root Locus Method (Ch.7) Root Locus Method (Ch.7) Root Locus Method (Ch.7) Frequency Response Method (Ch.8), Quiz#2 Frequency Response Method (Ch.8)
--	--

本課程教學目標與目標層級、系(所)核心能力相關性

一、目標層級(選填)：

- (一)「認知」(Cognitive 簡稱C)領域：C1 記憶、C2 瞭解、C3 應用、C4 分析、
C5 評鑑、C6 創造
- (二)「技能」(Psychomotor 簡稱P)領域：P1 模仿、P2 機械反應、P3 獨立操作、
P4 聯結操作、P5 自動化、P6 創作
- (三)「情意」(Affective 簡稱A)領域：A1 接受、A2 反應、A3 重視、A4 組織、
A5 內化、A6 實踐

二、教學目標與「目標層級」、「系(所)核心能力」之相關性：

- (一)請先將課程教學目標分別對應前述之「認知」、「技能」與「情意」的各目標層級，
惟單項教學目標僅能對應C、P、A其中一項。
- (二)若對應「目標層級」有1~6之多項時，僅填列最高層級即可(例如：認知「目標層級」
對應為C3、C5、C6項時，只需填列C6即可，技能與情意目標層級亦同)。
- (三)再依據所訂各項教學目標分別對應其「系(所)核心能力」。單項教學目標若對應
「系(所)核心能力」有多項時，則可填列多項「系(所)核心能力」。
(例如：「系(所)核心能力」可對應A、AD、BEF時，則均填列。)

序 號	教學目標(中文)	教學目標(英文)	相關性	
			目標層級	系(所)核心能力
1	Matlab介紹	Matlab	C2	ABCDEI
2	回授控制系統特徵	Feedback control system characteristics	C2	ACDE
3	根軌跡	Root locus	C1	ABCDEF
4	頻率特性	Frequency	C2	ABCDE

教學目標之教學方法與評量方法

序 號	教學目標	教學方法	評量方法
1	Matlab介紹	講述	紙筆測驗、上課表現
2	回授控制系統特徵	講述	紙筆測驗、上課表現

3	根軌跡	講述	紙筆測驗、上課表現
4	頻率特性	講述	紙筆測驗、上課表現
本課程之設計與教學已融入本校校級基本素養			
淡江大學校級基本素養		內涵說明	
◆ 全球視野			
◆ 洞悉未來			
◆ 資訊運用			
◆ 品德倫理			
◆ 獨立思考			
◆ 樂活健康			
◆ 團隊合作			
◆ 美學涵養			
授 課 進 度 表			
週次	日期起訖	內 容 (Subject/Topics)	備 註
1	101/09/10~101/09/16	Introduction (Ch.1)； Matlab	
2	101/09/17~101/09/23	Mathematical Models of Systems (Ch.2)	
3	101/09/24~101/09/30	Mathematical Models of Systems (Ch.2)	
4	101/10/01~101/10/07	Laplace Transform & Applications (Ch.2)	
5	101/10/08~101/10/14	Feedback Control System Characteristics (Ch.4)	
6	101/10/15~101/10/21	Feedback Control System (Ch.4)	
7	101/10/22~101/10/28	Feedback Control System (Ch.4)	
8	101/10/29~101/11/04	Performance of Feedback Control Sys (Ch.5)	
9	101/11/05~101/11/11	Performance of Feedback Control Sys (Ch.5)	
10	101/11/12~101/11/18	期中考試週	
11	101/11/19~101/11/25	Stablility (Ch.6)	

12	101/11/26~ 101/12/02	Stablility (Ch.6)	
13	101/12/03~ 101/12/09	Root Locus Method (Ch.7)	
14	101/12/10~ 101/12/16	Root Locus Method (Ch.7)	
15	101/12/17~ 101/12/23	Root Locus Method (Ch.7)	
16	101/12/24~ 101/12/30	Frequency Response Method (Ch.8)	
17	101/12/31~ 102/01/06	Frequency Response Method (Ch.8)	
18	102/01/07~ 102/01/13	期末考試週	
修課應 注意事項	△課堂抽點，缺席者每次扣總分3分，（遲到20分鐘者以缺席論）。 △回答問題，有加分機會。 △遵守淡江大學教室上課規則。		
教學設備	電腦、投影機		
教材課本	Modern Control Systems, 11th Edition R. Dorf and R. Bishop		
參考書籍	Control Systems Engineering 3rd Edition Modern Control Engineering 3rd Edition Automation Control Systems 8th Edt. Matlab Software		
批改作業 篇數	4 篇（本欄位僅適用於所授課程需批改作業之課程教師填寫）		
學期成績 計算方式	◆出席率： % ◆平時評量：30.0 % ◆期中評量：25.0 % ◆期末評量：30.0 % ◆其他〈隨堂考及作業〉：15.0 %		
備 考	「教學計畫表管理系統」網址： http://info.ais.tku.edu.tw/csp 或由教務處 首頁〈網址： http://www.acad.tku.edu.tw/index.asp/ 〉教務資訊「教學計畫 表管理系統」進入。 ※不法影印是違法的行為。請使用正版教科書，勿不法影印他人著作，以免觸法。		